

# ÜBER LINEARE DIFFERENZENGLEICHUNGEN.

VON

OSKAR PERRON

in MÜNCHEN.

§ 1. Eine lineare Differenzgleichung  $r^{\text{ter}}$  Ordnung hat die Form

$$(1) \quad D_{\nu+r} + a_1^{(\nu)} D_{\nu+r-1} + a_2^{(\nu)} D_{\nu+r-2} + \cdots + a_r^{(\nu)} D_{\nu} = 0.$$

Man kann dabei die Variable  $\nu$  als stetig veränderlich denken; doch wollen wir sie in dieser Arbeit auf die ganzzahligen Werte  $\nu = 0, 1, 2, \dots$  beschränken. Es brauchen also auch die Funktionen  $a_1^{(\nu)}, \dots, a_r^{(\nu)}$  bloss für diese Argumentwerte von  $\nu$  definiert zu sein, wobei jedoch die Funktionswerte selbst ganz beliebig, auch komplex, sein dürfen. Nur wollen wir ein für alle Mal gleich hier festsetzen, dass die letzte dieser Funktionen, also  $a_r^{(\nu)}$ , für alle  $\nu$  von Null verschieden sein soll.

Eine für  $\nu = 0, 1, 2, \dots$  definierte Funktion  $D_{\nu}$ , die der Differenzgleichung genügt, heisst ein Integral derselben. Jedes Integral ist durch seine  $r$  Anfangswerte  $D_0, D_1, \dots, D_{r-1}$ , die selbst keiner Beschränkung unterliegen, offenbar eindeutig bestimmt; aber auch irgend welche späteren  $r$  aufeinander folgenden Integralwerte  $D_N, D_{N+1}, \dots, D_{N+r-1}$  sind ganz willkürlich und bestimmen eindeutig ein Integral. Die Willkür wäre beschränkt, wenn nicht alle  $a_r^{(\nu)} \neq 0$  wären, weshalb wir diese Annahme ausdrücklich gemacht haben. Insbesondere ist ein Integral, das für  $r$  aufeinander folgende Werte von  $\nu$  verschwindet, identisch Null, was aber ebenfalls nicht mehr richtig wäre, wenn wir zuliessen, dass  $a_r^{(\nu)}$  für einzelne Werte von  $\nu$  verschwindet.

Es gibt  $r$  linear unabhängige Integrale  $D_{\nu}^{(1)}, D_{\nu}^{(2)}, \dots, D_{\nu}^{(r)}$ , und das allgemeine Integral hat dann die Form

$$D_{\nu} = c_1 D_{\nu}^{(1)} + c_2 D_{\nu}^{(2)} + \cdots + c_r D_{\nu}^{(r)},$$

wo  $c_1, \dots, c_r$  willkürliche Konstanten, d. h. von  $\nu$  unabhängig sind.

Das Problem der Integration der Differenzgleichung (1) kann in gewissem Sinn von vorn herein schon als gelöst angesehen werden. Denn wenn die Anfangswerte  $D_0, D_1, \dots, D_{r-1}$  irgend wie gegeben sind, so kann man mittels der Differenzgleichung ja die Funktion  $D_\nu$  rekursorisch für jeden einzelnen Wert von  $\nu$  berechnen, sodass  $D_\nu$  für jedes endliche  $\nu$  als bekannt gelten darf. Man kann sogar sehr leicht  $D_\nu$  auch in independenter Form darstellen, etwa als Determinante.

Während also für jeden *endlichen* Argumentwert  $\nu$  die Funktion  $D_\nu$  bekannt ist, sodass hier eigentlich kein Problem mehr vorliegt, wissen wir dagegen gar nichts darüber, wie sich die Integrale bei unbegrenzt wachsendem  $\nu$  verhalten. Bleiben sie endlich oder wachsen sie unbegrenzt, und wie stark? Gibt es Partikulärintegrale, die langsamer wachsen als das allgemeine? Nähern sie sich einem Grenzwert? Oder gibt es vielleicht Partikulärintegrale, deren Verhältnis einem Grenzwert zustrebt? Diese und ähnliche Fragen sind hier zu beantworten, und die Antwort wird natürlich von dem Verhalten der Koeffizienten  $a_i^{(\nu)}$  abhängen. Man kann daher die allgemeinste in dieser Richtung liegende Aufgabe etwa so formulieren: *Es soll aus dem als bekannt angenommenen Verhalten der Koeffizienten  $a_i^{(\nu)}$  für  $\lim \nu = \infty$  das Verhalten der Integrale für  $\lim \nu = \infty$  ermittelt werden.*

Diese Problemstellung umfasst in ihrer Allgemeinheit die ganze Theorie von der Konvergenz der Kettenbrüche, und auch deren Verallgemeinerung, der Jacobiketten.<sup>1</sup> Andere wichtige Sätze aus diesem Gebiet verdankt man namentlich den Herren POINCARÉ und PINCHERLE. Ich habe kürzlich in der genannten Arbeit in den Mathematischen Annalen ebenfalls einige Theoreme dieser Art bewiesen, welche im folgenden auf einfachere Weise gewonnen und zugleich erheblich erweitert werden sollen. Dabei sei bemerkt, dass es sich um solche Sätze handelt, die eine direkte Anwendung auf die Theorie der linearen Differentialgleichungen zulassen, wie in einer anschliessenden Arbeit dargetan werden soll.

Ein erster, sehr einfacher Satz, der im folgenden noch vielfach angewandt wird, lautet:

**Satz 1.** *Wenn die Koeffizienten  $a_1^{(\nu)}, \dots, a_r^{(\nu)}$  unter einer von  $\nu$  unabhängigen endlichen Schranke bleiben, so gibt es eine Zahl  $M$  der Art, dass für jedes Integral*

<sup>1</sup> Über diesen Begriff, der übrigens im folgenden nicht weiter benutzt wird, vergleiche man die Arbeit des Verfassers: *Über die Konvergenz der Jacobi-Kettenalgorithmen mit komplexen Elementen*, Sitzungsberichte der math. phys. Klasse der kgl. bayer. Akademie der Wissenschaften, Bd. 37 (1907). Ferner auch: *Über lineare Differenzen- und Differentialgleichungen*, Mathemat. Annalen Bd. 66 (1909).

die Ungleichung  $|D_\nu| < CM^\nu$  gilt, wo  $C$  nur von den Anfangswerten  $D_0, D_1, \dots, D_{r-1}$  abhängt.<sup>1</sup>

Beweis. Durch die Substitution

$$D_\nu = M^\nu \mathcal{A}_\nu$$

geht Gleichung (1) über in

$$\mathcal{A}_{\nu+r} + \frac{a_1^{(\nu)}}{M} \mathcal{A}_{\nu+r-1} + \frac{a_2^{(\nu)}}{M^2} \mathcal{A}_{\nu+r-2} + \dots + \frac{a_r^{(\nu)}}{M^r} \mathcal{A}_\nu = 0.$$

Nun kann man, da die  $a_i^{(\nu)}$  unter einer endlichen Schranke bleiben, die positive Zahl  $M$  so gross wählen, dass für alle  $\nu$

$$\frac{|a_1^{(\nu)}|}{M} + \frac{|a_2^{(\nu)}|}{M^2} + \dots + \frac{|a_r^{(\nu)}|}{M^r} < 1$$

wird. Dann ergibt sich aber aus der vorigen Gleichung, dass  $|\mathcal{A}_{\nu+r}|$  kleiner wird als die grösste der Zahlen  $|\mathcal{A}_\nu|, |\mathcal{A}_{\nu+1}|, \dots, |\mathcal{A}_{\nu+r-1}|$ ; folglich bleiben auch die  $|\mathcal{A}_\nu|$  unter einer von  $\nu$  unabhängigen (aber von den Anfangswerten  $\mathcal{A}_0, \mathcal{A}_1, \dots, \mathcal{A}_{r-1}$  natürlich abhängigen) Schranke  $C$ , und folglich  $|D_\nu| < M^\nu C$ . W. z. b. w.

§ 2. Um die von jetzt ab zu machende Annahme über die Koeffizienten  $a_i^{(\nu)}$  bequemer formulieren zu können, führe ich folgendes Symbol ein. Es bedeute  $\{\nu^k\}$  jede für  $\nu = 0, 1, 2, \dots$  definierte (nicht notwendig reelle) Funktion, für welche

$$\lim_{\nu \rightarrow \infty} \frac{|\{\nu^k\}|}{\nu^k} = 1$$

ist. Dabei kann  $k$  irgend eine reelle Zahl sein, die mit der Funktion natürlich eindeutig gegeben ist. Entsprechend wird man unter  $\{\nu^\infty\}$  eine Funktion verstehen, deren Absolutwert rascher wächst als jede noch so hohe Potenz von  $\nu$ ; unter  $\{\nu^{-\infty}\}$  eine Funktion, deren Absolutwert rascher gegen Null konvergiert als jede Potenz von  $\frac{1}{\nu}$ . Insbesondere wird also jede Funktion, die von einem gewissen  $\nu$ -Wert ab dauernd gleich Null ist, mit  $\{\nu^{-\infty}\}$  zu bezeichnen sein.

Die Koeffizienten unserer Differenzgleichung (1) nehmen wir dann in der Form an:

<sup>1</sup> Wie sofort zu sehen, könnte man den Faktor  $C$  auch unterdrücken, indem man für  $M$  nötigenfalls eine etwas grössere Zahl wählt. Doch würde die Ungleichung dann nicht mehr für alle  $\nu$ , sondern nur für  $\nu > N$  gelten, wobei nun natürlich die Zahl  $N$  von  $D_0, D_1, \dots, D_{r-1}$  abhängt.

$$(2) \quad a_i^{(\nu)} = a_i \{ \nu^{k_i} \} \quad (i = 1, 2, \dots, r),$$

wobei  $a_i \neq 0$  angenommen werden darf. Denn sollten für einen bestimmten Index  $i$  zufällig alle  $a_i^{(\nu)}$  verschwinden, so kann diesem Umstand durch die Wahl  $k_i = -\infty$  Rechnung getragen werden.

Der Koeffizient von  $D_{\nu+r}$ , den wir in Gleichung (1) gleich 1 gesetzt haben, mag der Gleichförmigkeit halber gelegentlich auch mit  $a_0^{(\nu)}$  bezeichnet werden; es ist dann  $a_0^{(\nu)} = 1 = \{ \nu^0 \}$ , sodass wir neben den Exponenten  $k_1, k_2, \dots, k_r$  noch den weiteren

$$(3) \quad k_0 = 0$$

einführen wollen.

Es bedeute nun  $e$  denjenigen Index, für den  $k_e$  der grösste der Exponenten  $k_0, k_1, \dots, k_r$  ist. Sollten mehrere von diesen den Maximalwert haben, so sei  $e$  der kleinste Index, für den dies eintritt, sodass also  $e$  eindeutig durch die Forderungen bestimmt ist:

$$(4) \quad k_e \begin{cases} > k_i \text{ für } i < e \\ \geq k_i \text{ für } i > e. \end{cases}$$

Wir versuchen dann der Differenzgleichung (1) die Form zu geben:

$$(5) \quad \begin{aligned} & D_{\nu+r} + \varrho_1^{(\nu+r-e)} D_{\nu+r-1} + \dots + \varrho_e^{(\nu+r-e)} D_{\nu+r-e} \\ & + b_1^{(\nu)} (D_{\nu+r-1} + \varrho_1^{(\nu+r-e-1)} D_{\nu+r-2} + \dots + \varrho_e^{(\nu+r-e-1)} D_{\nu+r-e-1}) \\ & + \dots + b_{r-e}^{(\nu)} (D_{\nu+e} + \varrho_1^{(\nu)} D_{\nu+e-1} + \dots + \varrho_e^{(\nu)} D_{\nu}) = 0, \end{aligned}$$

sodass also, wenn man zur Abkürzung

$$(6) \quad D_{\nu+e} + \varrho_1^{(\nu)} D_{\nu+e-1} + \varrho_2^{(\nu)} D_{\nu+e-2} + \dots + \varrho_e^{(\nu)} D_{\nu} = E_{\nu}$$

setzt, für  $E_{\nu}$  die Differenzgleichung  $(r-e)$ ter Ordnung

$$(7) \quad E_{\nu+r-e} + b_1^{(\nu)} E_{\nu+r-e-1} + b_2^{(\nu)} E_{\nu+r-e-2} + \dots + b_{r-e}^{(\nu)} E_{\nu} = 0$$

entsteht. Diese Transformation lässt sich symbolisch als Zerlegung in Faktoren schreiben, wie sie analog auch bei Differentialgleichungen längst wohlbekannt ist. Führt man nämlich für die linken Seiten der Gleichungen (1), (6), (7) bez. die Symbole  $P(D)$ ,  $Q(D)$ ,  $R(E)$  ein, so lässt sich die Übereinstimmung von (1) mit (5) in der einfachen Gestalt ausdrücken:

$$P = RQ.$$





$$(13) \quad |a_i^{(\nu)}| < 2 |a_i| \nu^{\text{Max}(k_i, k_0)} \quad (i = 1, 2, \dots, r)$$

wird;<sup>1</sup> in der zweiten Ungleichung darf der Exponent von  $\nu$  deshalb nicht einfach gleich  $k_i$  gewählt werden, weil ja  $k_i = -\infty$  sein kann. Da des weiteren nach der Definition des Index  $e$  gewiss

$$k_e > \text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_{e-1})$$

ist, so wird ausserdem für grosse  $\nu$

$$(14) \quad \frac{\nu^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_{e-1})}}{\nu^{k_e}} < \frac{\frac{1}{4} |a_e|}{\text{Max}(1, K_1, K_2, \dots, K_{e-1})}$$

$$(15) \quad \begin{aligned} & H(1 + K_1 + K_2 + \dots + K_{e-1})(\nu + r - e - 1)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_{e-1})} \\ & < \frac{1}{4} |a_e| (\nu + r - e)^{k_e}. \end{aligned}$$

Wir wählen jetzt die Zahl  $N$  so gross, dass die Ungleichungen (12) bis (15) für  $\nu \geq N$  sämtlich erfüllt sind. Die willkürlichen Zahlen  $\varrho_i^{(N)}$ ,  $\varrho_i^{(N+1)}$ ,  $\dots$ ,  $\varrho_i^{(N+r-e-1)}$  dagegen wählen wir derart, dass sie den zu beweisenden Ungleichungen für  $\nu = N$ ,  $N+1$ ,  $\dots$ ,  $N+r-e-1$  von selbst genügen. Dass diese Ungleichungen dann auch für  $\nu \geq N+r-e$  gelten, lässt sich durch vollständige Induktion beweisen. Nehmen wir also an, dass für einen festen Index  $\nu (\geq N)$  die Ungleichungen

$$(16) \quad \begin{aligned} | \varrho_e^{(\nu+i)} | & > \frac{1}{4} |a_e| (\nu+i)^{k_e} & (i = 0, 1, \dots, r-e-1) \\ | \varrho_j^{(\nu+i)} | & < K_j (\nu+i)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j)} & \begin{cases} i = 0, 1, \dots, r-e-1 \\ j = 1, 2, \dots, e-1 \end{cases} \end{aligned}$$

bestehen, was ja für  $\nu = N$  wegen unserer Wahl der willkürlichen Grössen bereits feststeht. Dann ist bloss noch zu zeigen, dass hieraus auch

$$\begin{aligned} | \varrho_e^{(\nu+r-e)} | & > \frac{1}{4} |a_e| (\nu+r-e)^{k_e} \\ | \varrho_j^{(\nu+r-e)} | & < K_j (\nu+r-e)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j)} \quad (j = 1, 2, \dots, e-1) \end{aligned}$$

gefolgert werden kann.

Nun ergibt sich zunächst aus der letzten der Gleichungen (8):

<sup>1</sup> Hierzu bemerke ich, worauf mit Rücksicht auf Späteres zu achten ist, dass Ungleichung (13) für  $i = e$  nicht beansprucht wird.

$$b_{r-e}^{(\nu)} = \frac{a_r^{(\nu)}}{q_e^{(\nu)}},$$

und also, wenn man Zähler und Nenner der rechten Seite nach den Formeln (13), (16) abschätzt:

$$|b_{r-e}^{(\nu)}| < \frac{2 |a_r| \nu^{\text{Max}(k_r, k_0)}}{\frac{1}{4} |a_e| \nu^{k_e}} \leq 8 \left| \frac{a_r}{a_e} \right| \leq G,$$

wo  $G$  wieder die in Gleichung (9) festgesetzte Bedeutung haben soll. Allgemeiner erhält man, wenn man die  $(e+i)$ te der Gleichungen (8) nach  $b_i^{(\nu)}$  auflöst:

$$b_i^{(\nu)} = \frac{a_{e+i}^{(\nu)}}{q_e^{(\nu+r-e-i)}} - \sum_{j=1}^{r-e-i} b_{i+j}^{(\nu)} \frac{q_{e-j}^{(\nu+r-e-i-j)}}{q_e^{(\nu+r-e-i)}},$$

wobei indes die Fussnote pag. 113 zu beachten ist. Schätzt man nun die  $a$  und  $q$  wieder nach den Formeln (113), (16) ab, so kommt:

$$|b_i^{(\nu)}| < \frac{2 |a_{e+i}| \nu^{\text{Max}(k_{e+i}, k_0)}}{\frac{1}{4} |a_e| (\nu+r-e-i)^{k_e}} + \sum_{j=1}^{r-e-i} |b_{i+j}^{(\nu)}| \frac{K_{e-j}(\nu+r-e-i-j)^{\text{Max } k_0, k_1, \dots, k_{e-j}}}{\frac{1}{4} |a_e| (\nu+r-e-i)^{k_e}},$$

wobei  $K_0 = 1$  zu setzen, und im übrigen die Summe nur soweit auszudehnen ist, als die Indices der  $K$  nicht negativ werden. Das Glied vor dem Summenzeichen ist nun wieder  $\leq G$ , während die Quotienten unter dem Summenzeichen nach (14) alle kleiner als 1 sind. Man erhält daher

$$|b_i^{(\nu)}| < G + |b_{i+1}^{(\nu)}| + |b_{i+2}^{(\nu)}| + \dots + |b_{r-e}^{(\nu)}|.$$

Hieraus folgt aber für  $i = r-e-1, r-e-2, \dots, 2, 1$  sukzessive, da ja bereits  $|b_{r-e}^{(\nu)}| < G$  gezeigt ist:

$$|b_{r-e-1}^{(\nu)}| < 2G, |b_{r-e-2}^{(\nu)}| < 4G, \dots, |b_1^{(\nu)}| < 2^{r-e-1}G.$$

Daher ist a fortiori allgemein (siehe Definitionsgleichung (10)):

$$(17) \quad |b_i^{(\nu)}| < 2^{r-e-1}G = H \quad (i = 1, 2, \dots, r-e).$$

Weiter schliesst man nun aus der  $e$ ten unter den Gleichungen (8):

$$|a_e^{(\nu)}| \leq |q_e^{(\nu+r-e)}| + \sum_{j=1}^{r-e} |b_j^{(\nu)} q_{e-j}^{(\nu+r-e-j)}|,$$

also erst recht nach (12), (16), (17):

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} |a_e| (\nu + r - e)^{k_e} \\ & < |e_e^{(\nu+r-e)}| + H \sum_{j=1}^{r-e} K_{e-j} (\nu + r - e - j)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_{e-j})} \\ & \leq |e_e^{(\nu+r-e)}| + H (K_{e-1} + K_{e-2} + \dots + K_1 + 1) (\nu + r - e - 1)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_{e-1})} \\ & < |e_e^{(\nu+r-e)}| + \frac{1}{4} |a_e| (\nu + r - e)^{k_e} \quad (\text{nach Ungleichung (15)}). \end{aligned}$$

Das besagt aber:

$$(18) \quad |e_e^{(\nu+r-e)}| > \frac{1}{4} |a_e| (\nu + r - e)^{k_e}.$$

Endlich folgt noch aus der  $j^{\text{ten}}$  der Gleichungen (8):

$$|a_j^{(\nu)}| \geq |e_j^{(\nu+r-e)}| - \sum_{i=1}^{r-e} |b_i^{(\nu)} e_{j-i}^{(\nu+r-e-i)}| \quad (j = 1, 2, \dots, e-1).$$

Daher a fortiori nach (13), (16), (17):

$$|e_j^{(\nu+r-e)}| < 2 |a_j| \nu^{\text{Max}(k_j, k_0)} + H \sum_{i=1}^{r-e} K_{j-i} (\nu + r - e - i)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_{j-i})}.$$

Der grösste der hier auftretenden Exponenten ist offenbar gleich

$$\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j) \geq 0,$$

sodass erst recht die Ungleichung besteht:

$$|e_j^{(\nu+r-e)}| < [2 |a_j| + H (1 + K_1 + K_2 + \dots + K_{j-1})] (\nu + r - e)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j)}.$$

Nach der Definition der Zahlen  $K_j$  durch die Gleichungen (11) besagt dies aber nichts anderes als

$$(19) \quad |e_j^{(\nu+r-e)}| < K_j (\nu + r - e)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j)}.$$

Die Ungleichungen (18) und (19) sind nun aber gerade diejenigen, welche bewiesen werden sollten. Dadurch ist die Allgemeingiltigkeit der Ungleichungen

$$(20) \quad \begin{aligned} |e_e^{(\nu)}| &> \frac{1}{4} |a_e| \nu^{k_e} \\ |e_j^{(\nu)}| &< K_j \nu^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j)} \quad (j = 1, 2, \dots, e-1) \end{aligned}$$

für  $\nu \geq N$  dargetan, und zugleich hat sich in (17) das weitere wichtige Resultat ergeben, dass die  $b_i^{(\nu)}$  absolut alle unter einer von  $\nu$  unabhängigen Schranke  $H$  bleiben.

Diese Endresultate gelten nun auch wieder für  $e = 0$  und  $e = r$ , in welchen Fällen ja  $b_i^{(\nu)} = a_i^{(\nu)}$  bez.  $e_i^{(\nu)} = a_i^{(\nu)}$  ist, sodass für diese Fälle unsere Resultate bereits in den Formeln (2) stecken.

§ 3. Beim Studium gewisser Partikulärintegrale wird uns ein *Reziprozitätsprinzip* von Nutzen sein, das wir zunächst herleiten wollen. Seien  $x_0, x_1, x_2, \dots, y_0, y_1, y_2, \dots$  zwei Serien von unendlich vielen Variablen, welche durch ein Gleichungssystem der Form

$$y_\nu = c_0^{(\nu)} x_\nu + c_1^{(\nu)} x_{\nu+1} + c_2^{(\nu)} x_{\nu+2} + \dots \quad (\nu = 0, 1, 2, \dots)$$

mit einander verbunden sind. Die Umkehrung dieses Systems suchen wir durch den Ansatz

$$x_\nu = d_0^{(\nu)} y_\nu + d_1^{(\nu)} y_{\nu+1} + d_2^{(\nu)} y_{\nu+2} + \dots \quad (\nu = 0, 1, 2, \dots)$$

zu bewerkstelligen. Um die Koeffizienten  $d_i^{(\nu)}$  ohne Rücksicht auf Konvergenz rein formal zu berechnen, kann man auf doppelte Weise verfahren. Einmal setzen wir

$$\begin{aligned} y_\nu &= c_0^{(\nu)} x_\nu + c_1^{(\nu)} x_{\nu+1} + c_2^{(\nu)} x_{\nu+2} + \dots \\ y_{\nu+1} &= c_0^{(\nu+1)} x_{\nu+1} + c_1^{(\nu+1)} x_{\nu+2} + c_2^{(\nu+1)} x_{\nu+3} + \dots \\ y_{\nu+2} &= c_0^{(\nu+2)} x_{\nu+2} + c_1^{(\nu+2)} x_{\nu+3} + c_2^{(\nu+2)} x_{\nu+4} + \dots \\ &\dots \end{aligned}$$

multiplizieren diese Gleichungen der Reihe nach mit  $d_0^{(\nu)}, d_1^{(\nu)}, d_2^{(\nu)}, \dots$  und addieren sie. Wir bekommen dann, damit sich die rechte Seite identisch auf  $x_\nu$  reduziert, das Gleichungssystem

$$(A) \quad \begin{aligned} c_0^{(\nu)} d_0^{(\nu)} &= 1 \\ c_1^{(\nu)} d_0^{(\nu)} + c_0^{(\nu+1)} d_1^{(\nu)} &= 0 \\ c_2^{(\nu)} d_0^{(\nu)} + c_1^{(\nu+1)} d_1^{(\nu)} + c_0^{(\nu+2)} d_2^{(\nu)} &= 0 \\ &\dots \end{aligned}$$

aus welchem die Unbekannten  $d_i^{(\nu)}$  sich eindeutig berechnen lassen, sofern nur  $c_0^{(\nu)}$  für alle  $\nu$  von Null verschieden ist.

Geht man aber umgekehrt von den Gleichungen

$$\begin{aligned} x_\nu &= d_0^{(\nu)} y_\nu + d_1^{(\nu)} y_{\nu+1} + d_2^{(\nu)} y_{\nu+2} + \dots \\ x_{\nu+1} &= d_0^{(\nu+1)} y_{\nu+1} + d_1^{(\nu+1)} y_{\nu+2} + d_2^{(\nu+1)} y_{\nu+3} + \dots \\ x_{\nu+2} &= d_0^{(\nu+2)} y_{\nu+2} + d_1^{(\nu+2)} y_{\nu+3} + d_2^{(\nu+2)} y_{\nu+4} + \dots \\ &\dots \end{aligned}$$

aus, multipliziert diese der Reihe nach mit  $c_0^{(\nu)}$ ,  $c_1^{(\nu)}$ ,  $c_2^{(\nu)}$ , ... und addiert sie dann, so erhält man analog:

$$(B) \quad \begin{aligned} c_0^{(\nu)} d_0^{(\nu)} &= I \\ c_1^{(\nu)} d_0^{(\nu+1)} + c_0^{(\nu)} d_1^{(\nu)} &= 0 \\ c_2^{(\nu)} d_0^{(\nu+2)} + c_1^{(\nu)} d_1^{(\nu+1)} + c_0^{(\nu)} d_2^{(\nu)} &= 0 \\ &\dots \end{aligned}$$

Dies ist ein zweites Gleichungssystem für die Unbekannten  $d_i^{(\nu)}$ , und die gesuchte Reziprozität besteht nun darin, dass die beiden Systeme (A) und (B), obwohl sie total von einander verschieden sind, doch die nämlichen Werte für die  $d_i^{(\nu)}$  liefern müssen. Man verifiziert dies leicht, indem man etwa die  $i + 1$  ersten Gleichungen des Systems (A), welche die  $i + 1$  Unbekannten  $d_0^{(\nu)}$ ,  $d_1^{(\nu)}$ , ...  $d_i^{(\nu)}$  enthalten, nach  $d_i^{(\nu)}$  auflöst; es ergibt sich:

$$\begin{aligned} &c_0^{(\nu)} c_0^{(\nu+1)} \dots c_0^{(\nu+i)} d_i^{(\nu)} = \\ &= \begin{vmatrix} c_0^{(\nu)} & 0 & 0 & \dots & I \\ c_1^{(\nu)} & c_0^{(\nu+1)} & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ c_{i-1}^{(\nu)} & c_{i-2}^{(\nu+1)} & c_{i-3}^{(\nu+2)} & \dots & 0 \\ c_i^{(\nu)} & c_{i-1}^{(\nu+1)} & c_{i-2}^{(\nu+2)} & \dots & 0 \end{vmatrix} = (-I)^i \begin{vmatrix} c_1^{(\nu)} & c_0^{(\nu+1)} & 0 & \dots & 0 \\ c_2^{(\nu)} & c_1^{(\nu+1)} & c_0^{(\nu+2)} & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ c_{i-1}^{(\nu)} & c_{i-2}^{(\nu+1)} & c_{i-3}^{(\nu+2)} & \dots & c_0^{(\nu+i-1)} \\ c_i^{(\nu)} & c_{i-1}^{(\nu+1)} & c_{i-2}^{(\nu+2)} & \dots & c_1^{(\nu+i-1)} \end{vmatrix}. \end{aligned}$$

Um ebenso das System (B) aufzulösen, müssen wir es zuerst dadurch umformen, dass wir an Stelle von  $\nu$  in der ersten Gleichung  $\nu + i$  setzen, in der zweiten  $\nu + i - 1$ , in der dritten  $\nu + i - 2$ , etc. Die  $i + 1$  ersten Gleichungen enthalten dann die  $i + 1$  Unbekannten  $d_0^{(\nu+i)}$ ,  $d_1^{(\nu+i-1)}$ , ...  $d_i^{(\nu)}$ , und die Auflösung nach  $d_i^{(\nu)}$  ergibt:

$$c_0^{(\nu)} c_0^{(\nu+1)} \dots c_0^{(\nu+i)} d_i^{(\nu)} =$$

$$= \begin{vmatrix} c_0^{(\nu+i)} & 0 & 0 & \dots & 1 \\ c_1^{(\nu+i-1)} c_0^{(\nu+i-1)} & 0 & \dots & 0 & \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ c_{i-1}^{(\nu+1)} & c_{i-2}^{(\nu+1)} & c_{i-3}^{(\nu+1)} & \dots & 0 \\ c_i^{(\nu)} & c_{i-1}^{(\nu)} & c_{i-2}^{(\nu)} & \dots & 0 \end{vmatrix} = (-1)^i \begin{vmatrix} c_1^{(\nu+i-1)} c_0^{(\nu+i-1)} & 0 & \dots & 0 \\ c_2^{(\nu+i-1)} c_1^{(\nu+i-2)} c_0^{(\nu+i-2)} & \dots & 0 & \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ c_{i-1}^{(\nu+1)} & c_{i-2}^{(\nu+1)} & c_{i-3}^{(\nu+1)} & \dots & c_0^{(\nu+1)} \\ c_i^{(\nu)} & c_{i-1}^{(\nu)} & c_{i-2}^{(\nu)} & \dots & c_1^{(\nu)} \end{vmatrix}.$$

Beide Resultate sind aber in der Tat identisch, da die zwei Determinanten durch Drehung um die Nebendiagonale in einander übergehen.<sup>1</sup>

Um jetzt zu unserer eigentlichen Aufgabe überzugehen, sei  $E_\nu$  irgend ein Integral der Differenzgleichung (7). Da die Koeffizienten  $b_i^{(\nu)}$  absolut unter einer endlichen Schranke  $H$  bleiben, so ist nach Satz 1:

$$(21) \quad |E_\nu| < C M^\nu.$$

Jede Funktion  $D_\nu$ , die der nicht homogenen Differenzgleichung

$$(22) \quad D_{\nu+e} + q_1^{(\nu)} D_{\nu+e-1} + \dots + q_e^{(\nu)} D_\nu = E_\nu$$

genügt, ist offenbar ein Integral von (1). Wir wollen versuchen, ein solches Integral in Form einer unendlichen Reihe

$$(23) \quad D_\nu = p_0^{(\nu)} E_\nu + p_1^{(\nu)} E_{\nu+1} + p_2^{(\nu)} E_{\nu+2} + \dots$$

darzustellen. Da aber die  $b_i^{(\nu)}$ ,  $q_i^{(\nu)}$ , also auch  $E_\nu$  nur für  $\nu \geq N$  eingeführt sind, so ist eine solche Darstellung natürlich auch auf die Indices  $\nu \geq N$  beschränkt. Allein die  $N$  fehlenden Werte  $D_{N-1}, D_{N-2}, \dots, D_0$  ergeben sich dann sofort aus (1), da ja alle  $a_r^{(\nu)} \neq 0$  sind. Die Koeffizienten  $p_i^{(\nu)}$  in (23) müssen wir nun derart bestimmen, dass Gleichung (22) identisch erfüllt wird. Bedeutet also  $\nu$  irgend einen Index  $\geq N$ , so werden wir den Ansatz machen:

$$D_\nu = p_0^{(\nu)} E_\nu + p_1^{(\nu)} E_{\nu+1} + p_2^{(\nu)} E_{\nu+2} + \dots$$

$$D_{\nu+1} = p_0^{(\nu+1)} E_{\nu+1} + p_1^{(\nu+1)} E_{\nu+2} + p_2^{(\nu+1)} E_{\nu+3} + \dots$$

$$\dots$$

$$D_{\nu+e} = p_0^{(\nu+e)} E_{\nu+e} + p_1^{(\nu+e)} E_{\nu+e+1} + p_2^{(\nu+e)} E_{\nu+e+2} + \dots,$$

---

<sup>1</sup> Für  $i = 0$  versagen diese Determinanten. Aber dieser Fall ist trivial, da ja ohne weiteres aus der ersten Gleichung von (A) sowohl als von (B) übereinstimmend folgt:  $d_0^{(\nu)} = \frac{1}{c_0^{(\nu)}}$ .

sodann diese Gleichungen der Reihe nach mit  $q_e^{(\nu)}, q_{e-1}^{(\nu)}, \dots, q_1^{(\nu)}, 1$  multiplizieren und sie addieren. Die rechte Seite muss sich dann, damit Gleichung (22) besteht, auf  $E_\nu$  reduzieren, und dies wird sicher dann der Fall sein, wenn die  $p_i^{(\nu)}$  gewissen leicht angebbaren Rekursionsformeln genügen, aus denen sie eindeutig berechnet werden können.

Wenn nun die aus den gedachten Rekursionsformeln berechneten Zahlen  $p_i^{(\nu)}$  derart sind, dass die Reihe (23) für alle  $\nu (\geq N)$  konvergiert, so wird die durch diese Reihe definierte Funktion  $D_\nu$  identisch die Gleichung (22) befriedigen und folglich ein Integral der Differenzgleichung (1) sein. Die gedachten Rekursionsformeln gestatten indes keine brauchbare Abschätzung der Zahlen  $p_i^{(\nu)}$ , um die Konvergenz der Reihe (23) erkennen zu lassen. Nun besagt aber das oben bewiesene *Reziprozitätsprinzip*, dass man genau die gleichen  $p_i^{(\nu)}$  noch auf eine zweite Art berechnen kann, nämlich, indem man umgekehrt die mit (22) gleichbedeutenden Gleichungen

$$\begin{aligned} E_\nu &= q_e^{(\nu)} D_\nu + q_{e-1}^{(\nu)} D_{\nu+1} + \dots + q_1^{(\nu)} D_{\nu+e-1} + D_{\nu+e} \\ E_{\nu+1} &= q_e^{(\nu+1)} D_{\nu+1} + q_{e-1}^{(\nu+1)} D_{\nu+2} + \dots + q_1^{(\nu+1)} D_{\nu+e} + D_{\nu+e+1} \\ E_{\nu+2} &= q_e^{(\nu+2)} D_{\nu+2} + q_{e-1}^{(\nu+2)} D_{\nu+3} + \dots + q_1^{(\nu+2)} D_{\nu+e+1} + D_{\nu+e+2} \\ &\dots \end{aligned}$$

der Reihe nach mit  $p_0^{(\nu)}, p_1^{(\nu)}, p_2^{(\nu)}, \dots$  multipliziert und sie dann addiert, wobei die rechte Seite sich identisch auf  $D_\nu$  reduzieren muss. Es ergibt sich so das System von Gleichungen:

$$\begin{aligned} &q_e^{(\nu)} p_0^{(\nu)} = 1 \\ &q_{e-1}^{(\nu)} p_0^{(\nu)} + q_e^{(\nu+1)} p_1^{(\nu)} = 0 \\ &\dots \\ (24) \quad &p_0^{(\nu)} + q_1^{(\nu+1)} p_1^{(\nu)} + q_2^{(\nu+2)} p_2^{(\nu)} + \dots + q_e^{(\nu+e)} p_e^{(\nu)} = 0 \\ &\dots \\ &p_{\lambda-e}^{(\nu)} + q_1^{(\nu+\lambda-e+1)} p_{\lambda-e+1}^{(\nu)} + q_2^{(\nu+\lambda-e+2)} p_{\lambda-e+2}^{(\nu)} + \dots + q_e^{(\nu+\lambda)} p_\lambda^{(\nu)} = 0 \\ &\dots \end{aligned}$$

Hieraus ergibt sich sukzessive  $p_0^{(\nu)}, p_1^{(\nu)}, p_2^{(\nu)}, \dots$ . Die erste dieser Gleichungen besagt speziell:

$$p_0^{(\nu)} = \frac{1}{q_e^{(\nu)}}.$$

Da wir aber  $\nu \geq N$  angenommen haben, so ergibt sich aus (20):

$$(25) \quad |p_0^{(\nu)}| < \frac{4}{|a_e|} \nu^{-k_e}.$$

Von der zweiten ab können wir die Gleichungen (24) in der gemeinsamen Form schreiben:

$$p_{\lambda-e}^{(\nu)} + \varrho_1^{(\nu+\lambda-e+1)} p_{\lambda-e+1}^{(\nu)} + \varrho_2^{(\nu+\lambda-e+2)} p_{\lambda-e+2}^{(\nu)} + \dots + \varrho_e^{(\nu+\lambda)} p_{\lambda}^{(\nu)} = 0,$$

sofern wir darin  $\lambda = 1, 2, 3, \dots$  setzen und übereinkommen, dass die  $p^{(\lambda)}$  mit negativem unterem Index gleich Null sein sollen. Dividiert man durch  $\varrho_e^{(\nu+\lambda)}$ , so kommt:

$$-p_{\lambda}^{(\nu)} = \sum_{j=0}^{e-1} \frac{\varrho_j^{(\nu+\lambda-e+j)}}{\varrho_e^{(\nu+\lambda)}} p_{\lambda-e+j}^{(\nu)} \quad (\text{wobei } \varrho_0^{(\nu+\lambda-e)} = 1),$$

und hieraus, indem man die  $\varrho$  mittels der Ungleichungen (20) abschätzt:

$$(26) \quad |p_{\lambda}^{(\nu)}| < \sum_{j=0}^{e-1} \frac{K_j (\nu + \lambda - e + j)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j)}}{\frac{1}{4} |a_e| (\nu + \lambda)^{k_e}} |p_{\lambda-e+j}^{(\nu)}| \\ < \sum_{j=0}^{e-1} \frac{4 K_j}{|a_e|} (\nu + \lambda)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j) - k_e} |p_{\lambda-e+j}^{(\nu)}|,$$

wobei wieder  $K_0 = 1$  zu denken ist. Bedeutet nun  $L$  eine Zahl, die so gross ist, dass

$$(27) \quad \sum_{j=0}^{e-1} \frac{4 K_j}{|a_e|} L^{j-e} < 1$$

wird, und setzt man

$$(28) \quad \text{Min}_{j=0}^{e-1} \frac{k_e - k_j}{e - j} = s,$$

sodass  $s$  wegen der Ungleichungen (4) eine positive Zahl ist, so behaupte ich, es ist

$$|p_{\lambda}^{(\nu)}| < \frac{4}{|a_e|} \nu^{-k_e} L^{\lambda} (\lambda!)^{-s}.$$

In der Tat gilt diese Ungleichung nach (25) jedenfalls für  $\lambda = 0$ . Ihre Allgemeingiltigkeit ergibt sich dann durch vollständige Induktion; denn wenn wir sie für kleinere Werte von  $\lambda$  als richtig annehmen, so folgt aus (26):

$$\begin{aligned}
 |p_\lambda^{(\nu)}| &< \sum_{j=0}^{e-1} \frac{4K_j}{|a_e|} (\nu + \lambda)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j) - k_e} \frac{4}{|a_e|} \nu^{-k_e} L^{\lambda - e + j} [(\lambda - e + j)!]^{-s} \\
 &= \frac{4}{|a_e|} \nu^{-k_e} L^\lambda (\lambda!)^{-s} \sum_{j=0}^{e-1} \frac{4K_j}{|a_e|} (\nu + \lambda)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j) - k_e} L^{j-e} [\lambda(\lambda-1) \dots (\lambda-e+j+1)]^s \\
 &< \frac{4}{|a_e|} \nu^{-k_e} L^\lambda (\lambda!)^{-s} \sum_{j=0}^{e-1} \frac{4K_j}{|a_e|} L^{j-e} (\nu + \lambda)^{\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j) - k_e + (e-j)s}.
 \end{aligned}$$

Wenn wir nun zeigen können, dass in jedem Term dieser letzten Summe der Exponent von  $\nu + \lambda$  negativ oder höchstens gleich Null ist, so folgt wegen (27) in der Tat:

$$(29) \quad |p_\lambda^{(\nu)}| < \frac{4}{|a_e|} \nu^{-k_e} L^\lambda (\lambda!)^{-s},$$

womit die Allgemeingiltigkeit dieser Ungleichung bewiesen wäre. Es bleibt also nur noch zu zeigen, dass

$$\text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j) - k_e + (e-j)s \leq 0 \quad (j = 0, 1, \dots, e-1)$$

ist. Nun besagt aber die Definitionsgleichung (28), dass  $s$  die grösste Zahl ist, welche den  $e$  Ungleichungen genügt:

$$s \leq \frac{k_e - k_j}{e - j} \quad (j = 0, 1, \dots, e-1),$$

oder auch

$$(e-j)s \leq k_e - k_j \quad (j = 0, 1, \dots, e-1).$$

Setzt man  $j-i$  an Stelle von  $j$ , so kommt

$$(e-j+i)s \leq k_e - k_{j-i} \quad \left( \begin{array}{l} i = 0, 1, \dots, j \\ j = 0, 1, \dots, e-1 \end{array} \right),$$

also a fortiori

$$(e-j)s \leq k_e - k_{j-i}.$$

Da dies für  $i = 0, 1, \dots, j$  gilt, so ergibt sich auch

$$\begin{aligned}
 (e-j)s &\leq \text{Min}_{i=0}^j (k_e - k_{j-i}) \\
 &= k_e - \text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j).
 \end{aligned}$$

Es ist also in der Tat, wie behauptet:

$$(30) \quad \text{Max}(k_0, k_1, \dots, k_j) - k_e + (e - j)s \leq 0 \quad (j = 0, 1, \dots, e - 1),$$

womit dann auch der Beweis von (29) beendet ist. Zugleich zeigt unsere Analyse, dass  $s$  die grösste Zahl ist, welche den  $e$  Ungleichungen (30) gleichzeitig Genüge leistet.

Aus (21) und (29) folgt nun sofort die absolute Konvergenz der Reihe

$$(23) \quad D_\nu = p_0^{(\nu)} E_\nu + p_1^{(\nu)} E_{\nu+1} + p_2^{(\nu)} E_{\nu+2} + \dots \quad (\nu \geq N),$$

die folglich ein Integral von (1) darstellt. Zugleich erhält man auch die Abschätzungsformel:

$$\begin{aligned} |D_\nu| &\leq \sum_{\lambda=0}^{\infty} |p_\lambda^{(\nu)} E_{\nu+\lambda}| < \sum_{\lambda=0}^{\infty} \frac{4}{|a_e|} \nu^{-k_e} L^\lambda (\lambda!)^{-s} C M^{\nu+\lambda} \\ &< \frac{4C}{|a_e|} M^\nu \sum_{\lambda=0}^{\infty} \frac{(LM)^\lambda}{(\lambda!)^s}. \end{aligned}$$

Diese letzte Summe ist aber eine von  $\nu$  unabhängige Konstante, sodass wir schliesslich erhalten:

$$|D_\nu| < G M^\nu,$$

wo auch  $G$  von  $\nu$  nicht abhängt (wohl aber, ebenso wie  $C$ , von den Anfangswerten  $E_N, E_{N+1}, \dots, E_{N+r-e-1}$ ).

In (23) bedeutete nun  $E_\nu$  ein beliebiges Integral der Differenzgleichung (7). Da diese von der  $(r-e)$ ten Ordnung ist, so hat sie  $r-e$  unabhängige Integrale

$$E_\nu^{(1)}, E_\nu^{(2)}, \dots, E_\nu^{(r-e)},$$

aus denen sich das allgemeine durch lineare Kombination ergibt. Diesen  $r-e$  Integralen entsprechend erhalten wir daher auch  $r-e$  Integrale von (1), welche sich für  $\nu \geq N$  in der Form darstellen lassen:

$$D_\nu^{(i)} = p_0^{(\nu)} E_\nu^{(i)} + p_1^{(\nu)} E_{\nu+1}^{(i)} + p_2^{(\nu)} E_{\nu+2}^{(i)} + \dots \quad (i = 1, 2, \dots, r-e),$$

und welche ebenfalls linear unabhängig sind. Denn hätte man identisch für alle  $\nu$ :

$$\sum_{i=1}^{r-e} c_i D_\nu^{(i)} = 0,$$

so würde hieraus folgen:

$$\begin{aligned} 0 &= \sum_{i=1}^{r-e} c_i D_{\nu+e}^{(i)} + \varrho_1^{(\nu)} \sum_{i=1}^{r-e} c_i D_{\nu+e-1}^{(i)} + \dots + \varrho_e^{(\nu)} \sum_{i=1}^{r-e} c_i D_{\nu}^{(i)} \\ &= \sum_{i=1}^{r-e} c_i (D_{\nu+e}^{(i)} + \varrho_1^{(\nu)} D_{\nu+e-1}^{(i)} + \dots + \varrho_e^{(\nu)} D_{\nu}^{(i)}) = \sum_{i=1}^{r-e} c_i E_{\nu}^{(i)}, \end{aligned}$$

was aber mit der Unabhängigkeit der  $E_{\nu}^{(i)}$  im Widerspruch steht. Somit ist die Existenz von  $r-e$  unabhängigen Partikulärintegralen der Differenzgleichung (1) nachgewiesen, für welche die Ungleichung gilt

$$(31) \quad |D_{\nu}^{(i)}| < M^{\nu} \quad (i = 1, 2, \dots, r-e),$$

da man rechter Hand den Faktor  $G$  ja offenbar unterdrücken kann, wenn man nur die willkürlichen von  $\nu$  freien Faktoren, die doch in  $E_{\nu}^{(1)}, E_{\nu}^{(2)}, \dots, E_{\nu}^{(r-e)}$  stecken, geeignet normiert. Für jedes aus den genannten Partikulärintegralen linear zusammengesetzte Integral ist dann natürlich  $|D_{\nu}| < C M^{\nu}$ , wo  $C$  noch von den Anfangswerten  $D_0, D_1, \dots, D_{r-1}$  abhängt.

Ist  $e = 0$ , so bleibt dies Resultat bestehen, da wir ja schon früher in Satz 1 sahen, dass dann für alle Integrale die Ungleichung  $|D_{\nu}| < C M^{\nu}$  gilt. Für  $e > 0$  aber fanden wir bis jetzt bloss  $r-e$  linear unabhängige Integrale, die einer solchen Ungleichung genügen, und wir werden im nächsten Paragraphen sehen, dass es auch mehr nicht gibt. Speziell für  $e = r$  ist natürlich die bisherige Untersuchung überhaupt noch resultatlos.

§ 4. Weitere Integrale von (1) ergeben sich aus der Bemerkung, dass die sämtlichen Integrale der Differenzgleichung

$$(32) \quad D_{\nu+e} + \varrho_1^{(\nu)} D_{\nu+e-1} + \varrho_2^{(\nu)} D_{\nu+e-2} + \dots + \varrho_e^{(\nu)} D_{\nu} = 0$$

a fortiori auch Integrale von (5) und folglich von (1) sind. Da die Differenzgleichung (32) von der  $e$ ten Ordnung ist, so wird sie  $e$  linear unabhängige Integrale haben, die wir mit

$$(33) \quad D_{\nu}^{(r-e+1)}, D_{\nu}^{(r-e+2)}, \dots, D_{\nu}^{(r)}$$

bezeichnen wollen. Es ist nun leicht zu sehen, dass diese  $e$  Integrale mit den  $r-e$  vorhin gefundenen  $D_{\nu}^{(1)}, D_{\nu}^{(2)}, \dots, D_{\nu}^{(r-e)}$  zusammen ein Fundamentalsystem von Integralen der Differenzgleichung (1) bilden. Wäre nämlich identisch für alle  $\nu$ :

$$(34) \quad \sum_{i=1}^r c_i D_\nu^{(i)} = 0,$$

so würde hieraus folgen:

$$\begin{aligned} 0 &= \sum_{i=1}^r c_i D_{\nu+e}^{(i)} + \varrho_1^{(\nu)} \sum_{i=1}^r c_i D_{\nu+e-1}^{(i)} + \cdots + \varrho_e^{(\nu)} \sum_{i=1}^r c_i D_\nu^{(i)} \\ &= \sum_{i=1}^r c_i (D_{\nu+e}^{(i)} + \varrho_1^{(\nu)} D_{\nu+e-1}^{(i)} + \cdots + \varrho_e^{(\nu)} D_\nu^{(i)}). \end{aligned}$$

Von dieser Summe verschwinden aber die  $e$  letzten Terme, weil die betreffenden  $D_\nu^{(i)}$  Integrale von (32) sind. Die  $r - e$  ersten Terme dagegen haben die allgemeine Form  $c_i E_\nu^{(i)}$ ; also folgt

$$\sum_{i=1}^{r-e} c_i E_\nu^{(i)} = 0.$$

Eine solche Identität ist aber wieder nur möglich, wenn

$$c_1 = c_2 = \cdots = c_{r-e} = 0$$

ist. Die Gleichung (34) reduziert sich daher auf

$$\sum_{i=r-e+1}^r c_i D_\nu^{(i)} = 0,$$

woraus wegen der linearen Unabhängigkeit der Integrale (33) auch noch

$$c_{r-e+1} = c_{r-e+2} = \cdots = c_r = 0$$

folgt. Eine Identität der Form (34) kann also nur dann für alle  $\nu$  bestehen, wenn sämtliche Koeffizienten  $c_i$  verschwinden. Das besagt aber, dass die  $r$  Integrale  $D_\nu^{(1)}, D_\nu^{(2)}, \dots, D_\nu^{(r)}$  linear unabhängig sind. W. z. b. w.

Untersuchen wir nun, wie sich die  $e$  letzten Integrale, und überhaupt jedes Integral von (32) im Unendlichen verhalten. Sei  $D_\nu$  irgend ein Integral von (32), und es bedeute  $\mu$  einen im folgenden unverändert festzuhaltenden Index ( $\geq N$ ), für den  $D_\mu \neq 0$  ist.<sup>1</sup> Es besteht dann das Gleichungssystem:

---

<sup>1</sup> Unter je  $e$  aufeinander folgenden Indices muss sich notwendig ein solcher finden, weil sonst wegen (32)  $D_\nu$  für alle  $\nu$  verschwinden würde. Man kann also  $\mu$  etwa aus der Reihe der Zahlen  $N, N+1, \dots, N+e-1$  wählen.



$$\sum_{i=1}^e \frac{(2L)^{\mu+\nu+e}}{[(\mu+\nu+e)!]^s} |D_{\mu+\nu+i}| > |D_\mu|.$$

Somit ist mindestens einer der links stehenden Summanden grösser als  $\frac{1}{e}|D_\mu|$ ; also jedenfalls

$$\begin{aligned} \text{Max}_{i=1}^e |D_{\mu+\nu+i}| &> \frac{1}{e} |D_\mu| \frac{[(\mu+\nu+e)!]^s}{(2L)^{\mu+\nu+e}} \\ &> \frac{[(\mu+\nu+e)!]^s}{(3L)^{\mu+\nu+e}}, \end{aligned}$$

wenn nur  $\nu$  hinreichend gross.

Dies besagt aber, dass es unbegrenzt viele Werte von  $\nu$  gibt (nämlich für genügend grosse  $\nu$  unter je  $e$  aufeinanderfolgenden mindestens einen), für welche

$$(36) \quad |D_\nu| > m_\nu (\nu!)^s$$

wird, wo  $m$  von  $\nu$  und den Anfangswerten  $D_0, D_1, \dots, D_{e-1}$  unabhängig ist.<sup>1</sup>

Dies gilt für jedes Integral von (32), also insbesondere auch von den Integralen (33). Es wird des weitern aber noch für jedes Integral von (1) gelten, welches nicht der partikulären Schar

$$c_1 D_\nu^{(1)} + c_2 D_\nu^{(2)} + \dots + c_{r-e} D_\nu^{(r-e)}$$

angehört. Denn ein solches Integral hat notwendig die Form

$$2D_\nu + c_1 D_\nu^{(1)} + c_2 D_\nu^{(2)} + \dots + c_{r-e} D_\nu^{(r-e)},$$

wo  $2D_\nu$ , also auch  $D_\nu$  selbst ein nicht identisch verschwindendes Integral von (32) bedeutet. Nach (36) und (31) ist aber dann für unbegrenzt viele Werte von  $\nu$ :

$$\begin{aligned} &|2D_\nu + c_1 D_\nu^{(1)} + c_2 D_\nu^{(2)} + \dots + c_{r-e} D_\nu^{(r-e)}| \\ &> 2m^\nu (\nu!)^s - (|c_1| + |c_2| + \dots + |c_{r-e}|) M^\nu > m^\nu (\nu!)^s. \end{aligned}$$

W. z. b. w.

<sup>1</sup> Von den Anfangswerten abhängig dagegen ist der kleinste  $\nu$ -Wert, für welchen die Ungleichung (36) besteht. Will man ihn davon unabhängig haben, so ist auf der rechten Seite von (36) noch ein konstanter Faktor  $C$  beizusetzen, der dann seinerseits von den Anfangswerten abhängen wird, oder aber man lässt  $m$  von diesen abhängen. Übrigens wird die Abhängigkeit oder Unabhängigkeit (auch der Zahlen  $M, L$  etc.) von den Anfangswerten, da sie nirgends eine Rolle spielt, im folgenden nicht mehr weiter registriert.

Dies besagt zugleich, dass es ausser den Integralen der obigen partikulären Schar keines mehr gibt, das für alle  $\nu$  (oder auch nur für alle hinreichend grossen  $\nu$ ) der Ungleichung  $|D_\nu| < M^\nu$  Genüge leistet.

Zusammenfassend gewinnen wir den folgenden

**Fundamentalsatz:** *Wenn die Koeffizienten der linearen Differenzgleichung  $r^{\text{ter}}$  Ordnung*

$$D_{\nu+r} + a_1^{(\nu)} D_{\nu+r-1} + a_2^{(\nu)} D_{\nu+r-2} + \dots + a_r^{(\nu)} D_\nu = 0$$

die Form haben:

$$\begin{aligned} a_i^{(\nu)} &= a_i \{ \nu^{k_i} \} & a_i &\neq 0 & (i = 1, 2, \dots, r), \\ a_r^{(\nu)} &\neq 0 & & & (\nu = 0, 1, 2, \dots); \end{aligned}$$

wenn ferner  $e$  denjenigen der Indices  $0, 1, \dots, r$  bedeutet, welcher durch die Ungleichungen

$$k_e \begin{cases} > k_i \text{ für } i < e \\ \geq k_i \text{ für } i > e, \end{cases}$$

wobei  $k_0 = 0$  sein soll, eindeutig bestimmt wird; wenn endlich  $k_e < \infty$  ist:

dann hat die Differenzgleichung genau  $r - e$  linear unabhängige Integrale, für welche

$$|D_\nu| < M^\nu \quad (\nu = 1, 2, 3, \dots)$$

ist, während dagegen jedes andre Integral für unbegrenzt viele Werte von  $\nu$  der mit der vorigen unverträglichen Ungleichung

$$|D_\nu| > m^\nu (\nu!)^s, \quad s = \text{Min}_{j=0}^{e-1} \frac{k_e - k_j}{e - j}$$

genügt.  $M$  und  $m$  sind dabei von  $\nu$  unabhängige Konstanten.

Eine Bemerkung knüpft sich noch an den Fall  $e = 1$ . Wir sahen nämlich, dass die Ungleichung (36) für *mindestens einen* von  $e$  aufeinanderfolgenden hinreichend grossen  $\nu$ -Werten besteht. Wenn nun  $e = 1$  ist, besagt dies aber, dass sie für *alle* hinreichend grossen Werte von  $\nu$  gilt. Wir dürfen daher, wenn  $e = 1$  ist, in dem Fundamentalsatz die Worte »für unbegrenzt viele Werte von  $\nu$ « ersetzen durch: »für alle  $\nu$  über einer gewissen Grenze«.

Unsere Überlegungen lassen sich mit geringen Modifikationen auf den bisher ausgeschlossenen Fall  $k_e = \infty$  übertragen, wobei wir jedoch annehmen müssen, dass dann die übrigen Exponenten  $k_i < \infty$  sind, also endlich oder  $-\infty$ . Bei unserem ganzen Raisonement kam es einzig und allein auf die Ungleichungen

(4), sowie darauf an, dass für  $\nu \geq N$  die Ungleichungen (12) bis (15) bestanden. Daraus ergab sich dann die obere Schranke  $H$  für die Zahlen  $|b_i^{(\nu)}|$ , sowie auch die Abschätzungsformeln für  $q_i^{(\nu)}$  in (20) und für  $p_\lambda^{(\nu)}$  in (29) mit allen daran geknüpften Folgerungen. Nun bleiben aber die Ungleichungen (12) bis (15) in dieser Form nicht bestehen, wenn  $k_e = \infty$  ist, sodass auch die weiteren Konsequenzen hinfällig scheinen.

Wir bezeichnen dann mit  $k$  eine ganz beliebig grosse, aber fest gewählte Zahl, die insbesondere grösser sein soll als jeder der Exponenten  $k_i$  ( $i \neq e$ ), sodass die Ungleichungen (4) noch richtig bleiben, wenn man darin  $k_e$  durch  $k$  ersetzt. Wenn man ebenso auch in den Ungleichungen (12) bis (15) an Stelle von  $k_e$  diese Zahl  $k$  setzt, so werden die entstehenden Ungleichungen wegen  $k_e = \infty$  ebenfalls sicher erfüllt sein, wenn nur  $\nu \geq N$  ist,<sup>1</sup> wobei die Zahl  $N$  allerdings von  $k$  abhängt. Es bleiben daher auch alle aus den Ungleichungen (4) sowie (12) bis (15) gezogenen Folgerungen bestehen, sofern man in ihnen stets  $k_e$  ersetzt durch  $k$ . Insbesondere gilt dies also von den Abschätzungsformeln (20), (29) und bezüglich der Existenz der obern Schranke  $H$  für die Zahlen  $|b_i^{(\nu)}|$ . Daraus gewinnt man schliesslich auch, indem man immer Schritt für Schritt die früheren Überlegungen wiederholt, das gleiche Endresultat, worin wieder lediglich  $k_e$  durch  $k$  zu ersetzen ist. Es wird also  $r - e$  linear unabhängige Partikulärintegrale geben, für welche  $|D_\nu| < M^\nu$  ist, während alle andern Integrale für unendlich viele Werte von  $\nu$  der Ungleichung

$$|D_\nu| > m^\nu (\nu!)^s$$

genügen, wobei natürlich  $s$  die entsprechende Bedeutung hat:

$$s = \underset{j=0}{\text{Min}} \frac{e-1}{e-j} \frac{k - k_j}{k}.$$

Da aber die Zahl  $k$  von vorn herein beliebig gross gewählt werden durfte, so wird auch  $s$  so gross sein, wie man nur will. Während also  $r - e$  linear unabhängige Partikulärintegrale kleiner bleiben als  $M^\nu$ , wird jedes andre Integral für unbegrenzt viele Werte von  $\nu$  absolut grösser als eine beliebig hohe Potenz von  $\nu!$ .

Bezüglich der  $r - e$  Partikulärintegrale werden wir übrigens gleich noch weiter sehen, dass sie in Wahrheit noch viel kleiner sind als eben bewiesen; sie konvergieren nämlich mit wachsendem  $\nu$  gegen Null, und zwar rascher als jede beliebig hohe Potenz von  $\frac{1}{\nu!}$ .

<sup>1</sup> Abgesehen von der Ungleichung (13) für  $i = e$ , welche aber, wie dort bereits bemerkt wurde, die weitere Untersuchung nicht beeinflusst.

§ 5. Der Fundamentalsatz des vorigen Paragraphen lässt sich erheblich verallgemeinern. Zu dem Zweck wenden wir die Transformation an:

$$(37) \quad D_\nu = (\nu!)^q \mathcal{A}_\nu,$$

wo der Exponent  $q$  irgend eine endliche reelle Zahl bedeute. Dadurch geht die Differenzgleichung (1) über in

$$\mathcal{A}_{\nu+r} + \frac{a_1^{(\nu)}}{(\nu+r)^q} \mathcal{A}_{\nu+r-1} + \dots + \frac{a_r^{(\nu)}}{[(\nu+r)(\nu+r-1)\dots(\nu+1)]^q} \mathcal{A}_\nu = 0,$$

wofür wir kürzer schreiben wollen

$$(38) \quad \mathcal{A}_{\nu+r} + b_1^{(\nu)} \mathcal{A}_{\nu+r-1} + b_2^{(\nu)} \mathcal{A}_{\nu+r-2} + \dots + b_r^{(\nu)} \mathcal{A}_\nu = 0.$$

Es ist dann offenbar, wenn die  $a_i^{(\nu)}$  wieder die Form (2) haben:

$$(39) \quad \begin{aligned} b_i^{(\nu)} &= a_i \{ \nu^{k_i - iq} \} & (i = 1, 2, \dots, r) \\ b_r^{(\nu)} &\neq 0 & (\nu = 0, 1, 2, \dots) \end{aligned}$$

Wenn wir den Fundamentalsatz auf die Differenzgleichung (38) anwenden wollen, wird es sich darum handeln, unter den Exponenten

$$(40) \quad k_0 = 0, k_1 = q, k_2 = 2q, \dots, k_r = rq$$

den ersten ausfindig zu machen, welcher den maximalen Wert hat.

Um zunächst den Fall

$$k_e = \infty, k_i < \infty \text{ für } i \neq e$$

zu erledigen, beachte man, dass dann bei ganz beliebigem  $q$  die Zahl  $k_e - eq = \infty$  ist, während die anderen Zahlen (40) alle  $< \infty$  sind. Es wird also die Differenzgleichung (38)  $r - e$  Integrale haben, für welche  $|\mathcal{A}_\nu| < M^\nu$  ist, und dann ist wegen (37)

$$|D_\nu| < M^\nu (\nu!)^q,$$

während alle anderen Integrale  $\mathcal{A}_\nu$  und also auch  $D_\nu$  für unbegrenzt viele Werte von  $\nu$  absolut grösser sind als eine beliebig hohe Potenz von  $\nu!$ . Da hierbei aber  $q$  ganz willkürlich ist, also auch eine beliebig grosse negative Zahl sein darf, so folgt, dass die  $r - e$  Integrale  $D_\nu$  rascher gegen Null konvergieren, als jede noch so hohe Potenz von  $\frac{1}{\nu!}$ . Damit ist die Bemerkung am Schluss des vorigen Paragraphen als richtig nachgewiesen, und zugleich der Fall  $k_e = \infty$  erledigt.

Wenn alle  $k_i < \infty$  sind, so wollen wir den Spezialfall

$$k_1 = k_2 = \dots = k_r = -\infty$$

vorwegnehmen. Es sind dann bei beliebigem  $q$  die  $r$  letzten der Exponenten (40) gleich  $-\infty$ , sodass für alle Integrale von (38) die Ungleichung  $|A_\nu| < M^\nu$  gilt, also auch  $|D_\nu| < M^\nu(\nu!)^q$  für alle Integrale von (1). Da hier  $q$  ebenfalls wieder eine beliebig grosse negative Zahl sein darf, so folgt:

**Satz 3.** *Wenn die Koeffizienten der Differenzgleichung (1) rascher gegen Null konvergieren als jede Potenz von  $\frac{1}{\nu}$ , so konvergieren die Integrale rascher gegen*

*Null als jede Potenz von  $\frac{1}{\nu!}$ .*

Nach Erledigung dieser Spezialfälle bleibt nun noch übrig, dass alle  $k_i < \infty$  sind, aber mindestens ein  $k_i > -\infty$  ist. Dabei nehmen wir zunächst an, es sei speziell auch

$$k_r > -\infty,$$

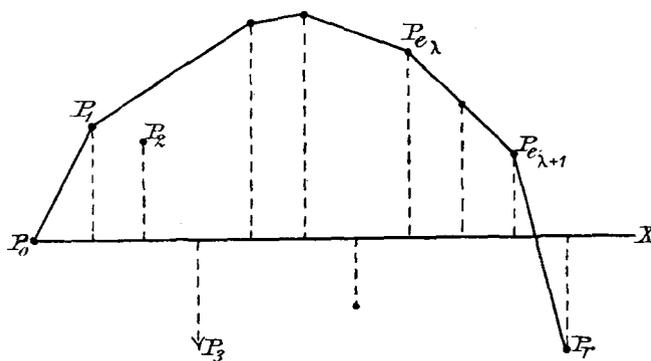
indem wir den gegenteiligen Fall nachträglich rasch werden erledigen können. Wir konstruieren dann in einer Ebene unter Zugrundelegung eines rechtwinkligen  $X$ - $Y$ -Koordinatensystems die  $r + 1$  Punkte

$$P_0, P_1, \dots, P_r$$

mit den bez. Koordinaten

$$x = i, y = k_i \quad (i = 0, 1, \dots, r)$$

und umspannen diese Punkte mit einem NEWTON-PUISEUX'schen Polygon. Es ist das ein die Punkte  $P_0$  und  $P_r$  verbindender, nach der positiven  $Y$ -Seite konvexer Streckenzug, der eindeutig durch die Forderung bestimmt ist, dass jede



Ecke einer der Punkte  $P_i$  ist, während die übrigen dieser Punkte nicht auf der konvexen Seite liegen dürfen. Siehe die Figur, wo  $k_3 = -\infty$  gedacht ist.

Das Polygon habe etwa  $\sigma + 1$  Ecken, und diese seien der Reihe nach:

$$P_{e_0} = P_0, P_{e_1}, P_{e_2}, \dots, P_{e_\sigma} = P_r.$$

Wir wählen dann für den Exponenten  $q$  in (37) nacheinander die folgenden  $\sigma + 1$  Werte:

$$(41) \quad \begin{aligned} q_\lambda &= \frac{k_{e_{\lambda+1}} - k_{e_\lambda}}{e_{\lambda+1} - e_\lambda} & (\lambda = 0, 1, 2, \dots, \sigma - 1) \\ q_\sigma &= q_{\sigma-1} - 1. \end{aligned}$$

Es ist dann

$$(42) \quad q_0 > q_1 > q_2 > \dots > q_{\sigma-1} > q_\sigma.$$

Denn die letzte dieser Ungleichungen folgt aus der Definition  $q_\sigma = q_{\sigma-1} - 1$ ; die vorhergehenden aber liest man ohne weiteres aus der Figur ab, da ja offenbar  $q_\lambda$  die trigonometrische Tangente des Winkels ist, den die  $(\lambda + 1)$ te Polygonseite mit der positiven  $X$ -Achse bildet.

Ebenso leicht erkennt man aus der Figur die weiteren Ungleichungen:

$$q_\lambda = \frac{k_{e_{\lambda+1}} - k_{e_\lambda}}{e_{\lambda+1} - e_\lambda} \begin{cases} < \frac{k_{e_\lambda} - k_i}{e_\lambda - i} & \text{für } i < e_\lambda \\ \geq \frac{k_i - k_{e_\lambda}}{i - e_\lambda} & \text{für } i > e_\lambda \end{cases} \quad (\lambda = 0, 1, \dots, \sigma - 1),$$

$$q_\sigma < q_{\sigma-1} = \frac{k_r - k_{e_{\sigma-1}}}{r - e_{\sigma-1}} \leq \frac{k_r - k_i}{r - i} \quad (i = 0, 1, \dots, r - 1).$$

Oder auch, indem man jede dieser Ungleichungen mit dem Nenner der rechten Seite, der ja stets positiv ist, multipliziert:

$$(43) \quad k_{e_\lambda} - e_\lambda q_\lambda \begin{cases} > k_i - i q_\lambda & \text{für } i < e_\lambda \\ \geq k_i - i q_\lambda & \text{für } i > e_\lambda \end{cases} \quad (\lambda = 0, 1, \dots, \sigma)$$

Setzen wir daher  $q = q_\lambda$ , so folgt aus dem Fundamentalsatz pag. 129, dass genau  $r - e_\lambda$  linear unabhängige Integrale existieren, für welche

$$|\mathcal{A}_v| < M^v,$$

also

$$|D_\nu| < M^\nu (\nu!)^{q_\lambda}$$

ist, während alle andern Integrale für unbegrenzt viele Werte von  $\nu$  der Ungleichung genügen:

$$|A_\nu| > m^\nu (\nu!)^s,$$

also

$$|D_\nu| > m^\nu (\nu!)^{s+q_\lambda},$$

wobei

$$s = \text{Min}_{j=0}^{e_\lambda-1} \frac{(k_{e_\lambda} - e_\lambda q_\lambda) - (k_j - j q_\lambda)}{e_\lambda - j},$$

und folglich

$$s + q_\lambda = \text{Min}_{j=0}^{e_\lambda-1} \frac{k_{e_\lambda} - k_j}{e_\lambda - j}$$

ist. Nun zeigt aber wiederum ein Blick auf die Figur, dass dieses Minimum nichts andres ist als

$$\frac{k_{e_\lambda} - k_{e_\lambda-1}}{e_\lambda - e_{\lambda-1}} = q_{\lambda-1}.$$

Man kann daher unser Resultat so aussprechen, dass die Differenzgleichung (1) genau  $r - e_\lambda$  linear unabhängige Integrale

$$(44) \quad D_\nu^{(1)}, D_\nu^{(2)}, \dots, D_\nu^{(r-e_\lambda)}$$

hat, für welche

$$(45) \quad |D_\nu^{(i)}| < M^\nu (\nu!)^{q_\lambda} \quad (i = 1, 2, \dots, r - e_\lambda)$$

ist, während alle andern Integrale für unbegrenzt viele Werte von  $\nu$  der Ungleichung genügen:

$$|D_\nu| > m^\nu (\nu!)^{q_{\lambda-1}}.$$

Nun gibt es aber auch, indem man  $\lambda$  durch  $\lambda - 1$  ersetzt,  $r - e_{\lambda-1}$  unabhängige Integrale, für die

$$|D_\nu| < M^\nu (\nu!)^{q_{\lambda-1}}$$

wird. Ausser den Integralen (44), die dieser Ungleichung wegen (45) und wegen  $q_\lambda < q_{\lambda-1}$  a fortiori genügen, gibt also noch  $e_\lambda - e_{\lambda-1}$  weitere Integrale dieser Art; sie seien

$$(46) \quad D_\nu^{(r-e_\lambda+1)}, D_\nu^{(r-e_\lambda+2)}, \dots, D_\nu^{(r-e_{\lambda-1})}.$$

Für diese ist daher einerseits

$$|D_\nu^{(i)}| < M^\nu (\nu!)^{q_{\lambda-1}} \quad (i = r - e_\lambda + 1, r - e_\lambda + 2, \dots, r - e_{\lambda-1});$$

andererseits aber auch, da sie ja nicht der aus den Integralen (44) entspringenden partikulären Schar angehören:

$$|D_\nu^{(i)}| > m^\nu (\nu!)^{q_{\lambda-1}} \quad (i = r - e_\lambda + 1, r - e_\lambda + 2, \dots, r - e_{\lambda-1})$$

für unendlich viele Werte von  $\nu$ .

Des kürzeren Ausdrucks halber definieren wir jetzt:

Eine Funktion  $D_\nu$  heisst von der Ordnung  $q$ , wenn sie den Ungleichungen genügt:

$$|D_\nu| < M^\nu (\nu!)^q \text{ für } \nu > \nu_1$$

$$|D_\nu| > m^\nu (\nu!)^q \text{ für unbegrenzt viele } \nu.$$

Wir können dann sagen, dass die  $e_\lambda - e_{\lambda-1}$  Integrale (46) von der Ordnung  $q_{\lambda-1}$  sind. Das gleiche gilt aber offenbar auch für jedes Integral, das linear aus den Integralen (46) zusammengesetzt ist,<sup>1</sup> da ein solches ja ebenfalls nicht der aus den Integralen (44) entspringenden partikulären Schar angehört.

Wenn man hier für  $\lambda$  der Reihe nach die Werte  $\sigma, \sigma - 1, \dots, 2, 1$  setzt, so lässt sich das Ergebnis in folgender Weise formulieren:

**Satz 4.** Die Differenzgleichung (1) hat ein Fundamentalsystem von Integralen, die derart in  $\sigma$  Klassen zerfallen, dass die Integrale einer Klasse und deren lineare Kombinationen von ein und derselben Ordnung sind. Dabei gehören der 1<sup>ten</sup>, 2<sup>ten</sup>, ...  $\sigma$ <sup>ten</sup> Klasse bez.

$$r - e_{\sigma-1}, e_{\sigma-1} - e_{\sigma-2}, \dots, e_2 - e_1, e_1$$

Integrale des Fundamentalsystems an, und die zugehörigen Ordnungen sind respektive:

$$q_{\sigma-1} = \frac{k_r - k_{e_{\sigma-1}}}{r - e_{\sigma-1}}, q_{\sigma-2} = \frac{k_{e_{\sigma-1}} - k_{e_{\sigma-2}}}{e_{\sigma-1} - e_{\sigma-2}}, \dots, q_1 = \frac{k_{e_2} - k_{e_1}}{e_2 - e_1}, q_0 = \frac{k_{e_1}}{e_1}.$$

Man beachte, dass diese Ordnungszahlen in der angegebenen Reihenfolge wachsen (nach (42)). Insbesondere gibt es also genau  $r - e_{\sigma-1}$  linear unabhängige Partikulärintegrale, welche die Minimalordnung  $q_{\sigma-1}$  haben, während das allgemeine Integral von der Ordnung  $q_0$  ist.

Der sehr allgemeine Satz 4 enthält nun auch die zwei Theoreme als Spezialfälle, die ich in der eingangs zitierten Arbeit in den Mathematischen Annalen Bd. 66, pag. 462, 469 mit Hilfe der Theorie der Jacobiketten entwickelt habe. Sei

<sup>1</sup> An sich kann ja eine lineare Kombination von Funktionen  $q^{\text{ter}}$  Ordnung sehr wohl auch von geringerer (aber niemals von höherer) Ordnung sein.

nämlich erstens  $P_1$  eine Ecke des NEWTON'schen Polygons, d. h.  $e_1 = 1$ , was mit dem Bestehen der Ungleichungen

$$k_1 > \frac{k_i}{i} \quad (i = 2, 3, \dots, r)$$

oder, was dasselbe sagt:

$$\frac{k_1 - k_i}{i - 1} > -k_1 \quad (i = 2, 3, \dots, r)$$

äquivalent ist. Dann besagt Satz 4, indem man die  $\sigma - 1$  ersten Klassen zusammenfasst, dass es genau  $r - 1$  linear unabhängige Integrale gibt, welche höchstens die Ordnung

$$q_1 = \frac{k_{e_1} - k_1}{e_1 - 1} = \text{Max}_{i=2}^r \frac{k_i - k_1}{i - 1}$$

haben, während das  $r^{\text{te}}$  Integral von der höheren Ordnung  $q_0 = k_1$  ist. Dies ist aber nur eine kürzere Formulierung des ersten der genannten Theoreme, wenn man noch die zu dem Fundamentalsatz pag. 129 gemachte Bemerkung berücksichtigt.

Sei zweitens  $P_{r-1}$  eine Ecke des NEWTON'schen Polygons, d. h.  $e_{\sigma-1} = r - 1$ , was mit dem Bestehen der Ungleichungen

$$\frac{k_{r-1} - k_i}{r - 1 - i} > k_r - k_{r-1} \quad (i = 0, 1, \dots, r - 2)$$

gleichbedeutend ist. Dann hat nach Satz 4 ein und nur ein Integral genau die Ordnung  $q_{\sigma-1} = k_r - k_{r-1}$ , während alle andern mindestens von der höheren Ordnung

$$q_{\sigma-2} = \frac{k_{r-1} - k_{e_{\sigma-2}}}{r - 1 - e_{\sigma-2}} = \text{Min}_{i=0}^{r-2} \frac{k_{r-1} - k_i}{r - 1 - i}$$

sind. Aber dies ist abgesehen von der Bezeichnung nichts anderes als das zweite der genannten Theoreme.

Zwei extreme Fälle verdienen noch hervorgehoben zu werden.

I. Wenn die Exponenten  $k_i$  den Ungleichungen

$$\frac{k_r}{r} \geq \frac{k_i}{i} \quad (i = 1, 2, \dots, r - 1)$$

genügen, so ist dies ganz gleichbedeutend damit, dass nur die zwei Punkte  $P_0$ ,  $P_r$  Ecken des Polygons sind. Es ist also dann  $e_1 = r$ ,  $\sigma = 1$ ; daher gibt es nur eine Klasse von Integralen, und alle Integrale sind von der Ordnung  $q_0 = \frac{k_r}{r}$ .

II. Wenn dagegen die Exponenten  $k_i$  den Ungleichungen

$$k_1 > k_2 - k_1 > k_3 - k_2 > \dots > k_r - k_{r-1}$$

genügen, so besagt dies soviel als dass alle Punkte  $P_i$  Polygonecken sind. Dann ist also  $\sigma = r$ ,  $e_\lambda = \lambda$ . Es gibt daher  $r$  verschiedene Klassen, d. h. es gibt ein Fundamentalsystem von Integralen, die lauter verschiedene Ordnungen haben, und zwar sind diese Ordnungen in wachsender Reihenfolge:

$$q_{r-1} = k_r - k_{r-1}, q_{r-2} = k_{r-1} - k_{r-2}, \dots, q_1 = k_2 - k_1, q_0 = k_1.$$

Zum Schluss betrachten wir noch kurz den seither ausgeschlossenen Fall  $k_r = -\infty$ . Es sei etwa  $k_{e_{\sigma-1}}$  die letzte der Zahlen  $k_1, k_2, \dots, k_r$ , welche  $> -\infty$  ist, da ja der Fall, dass alle gleich  $-\infty$  sind, durch Satz 3 bereits erledigt ist.

Dann umspannen wir die Punkte  $P_0, P_1, \dots, P_{e_{\sigma-1}}$  durch ein NEWTON-PUISEUX'sches Polygon mit den  $\sigma$  Ecken

$$P_{e_0} = P_0, P_{e_1}, P_{e_2}, \dots, P_{e_{\sigma-1}},$$

und erweitern dieses durch eine Strecke, welche vom Endpunkt  $P_{e_{\sigma-1}}$  beliebig steil nach abwärts führt und die Ordinate  $x = r$  etwa im Punkt  $y = k'_r$  schneiden möge; diesen nehmen wir als letzten Polygoneckpunkt hinzu. *Es ist dann  $k'_r$  eine beliebig grosse negative Zahl.*

Alle unsere früheren Betrachtungen lassen sich nun mit ganz geringen, leicht ersichtlichen Modifikationen an dieses neue Polygon anschliessen, wobei natürlich  $k_r$  durch  $k'_r$  zu ersetzen ist. Man erhält also wiederum  $\sigma$  Integralklassen, und zwar haben die  $\sigma - 1$  letzten Klassen wieder die in Satz 4 angegebenen Ordnungszahlen, während die  $r - e_{\sigma-1}$  Integrale der ersten Klasse die Ordnung  $-\infty$  haben. Dabei ist unter einer Funktion der Ordnung  $-\infty$  natürlich eine solche zu verstehen, die rascher gegen Null konvergiert als jede noch so hohe Potenz von  $\frac{1}{\nu!}$ .

Man bemerke noch, dass sich unter dieses Resultat schliesslich auch der Fall von Satz 3 subsumieren lässt, indem dann alle Integrale von der Ordnung  $-\infty$  sind.

München, November 1908.